

Unoszący ręcznie prowadzony 1.8 - 2.5 tony

BT levio

W-series

LWE180

LWE200

LWE250



Funkcja operatora idącego

Specyfikacja wózka						LWE180	LWE200	LWE250
Dane identyfikacyjne	1.1	Producent				Toyota	Toyota	Toyota
	1.2	Model				LWE180	LWE200	LWE250
	1.3	Napęd				Elektryczny		
	1.4	Typ sterowania (pozycja operatora)				Ręcznie prowadzony		
	1.5	Udźwig/ ładunek znamionowy	Q	kg	1800	2000	2500	
	1.6	Środek ciężkości ładunku	c	mm	600	600	600	
	1.8	Odległość ładunku, od środka koła widel do przedniej powierzchni widel (widły podniesione/opuszczone)	x	mm	898/955	898/955	898/955	
	1.9	Rozstaw osi (widły podniesione/opuszczone)	y	mm	1287/1344	1287/1344	1287/1344	
Ciężar	2.1	Ciężar roboczy włącznie z baterią		kg	507	512	522	
	2.2	Obciążenie na oś, z ładunkiem, koło jezdne/samonastawne/widel		kg	760/150/1435	815/150/1580	950/150/1945	
	2.3	Obciążenie na oś, bez ładunku, koło jezdne/samonastawne/widel		kg	260/150/135	260/150/135	260/150/135	
Kola	3.1	Koło jezdne/samonastawne/widel			Polyurethane	Polyurethane	Polyurethane	
	3.2	Rozmiar kół, przód		mm	Ø230x70	Ø230x70	Ø230x70	
	3.3	Rozmiar kół, tył		mm	Ø85x75	Ø85x75	Ø85x75	
	3.4	Dodatkowe koła (wymiar)		mm	Ø125x50	Ø125x50	Ø125x50	
	3.5	Koła, liczba przód/tył (x = koła napędzane)			1x+2/4	1x+2/4	1x+2/4	
	3.6	Rozstaw kół, przód	b ₁₀	mm	430	430	430	
	3.7	Rozstaw kół, tył	b ₁₁	mm	370	370	370	
Wymiary	4.4	Zakres ruchu podnoszenia	h ₃	mm	120	120	120	
		Wysokość podnoszenia	h ₂₃	mm	205	205	205	
	4.8	Wysokość platformy (opcja z platformą)	h ₇	mm	—	150	—	
	4.9	Wysokość ramienia sterującego w położeniu do jazdy, min./maks.	h ₁₄	mm	865/1235	865/1235	865/1235	
	4.15	Wysokość, opuszczone widły	h ₁₃	mm	85	85	85	
	4.19	Długość całkowita	l ₁	mm	1688	1688	1688	
	4.20	Długość do przedniej powierzchni widel	l ₂	mm	538	538	538	
	4.21	Szerokość całkowita	b ₁	mm	726	726	726	
	4.22	Wymiary widel	s/e/l	mm	78/180/1150 *)	78/180/1150 *)	78/180/1150 *)	
	4.25	Szerokość nad widłami	b ₅	mm	550 *)	550 *)	550 *)	
	4.32	Prześwit, środek rozstawu osi	m ₂	mm	21	21	21	
	4.34.1	Szerokość ścieżki dla palet 1000 x 1200 w poprzek	A _{st}	mm	2265	2265	2265	
	4.34.2	Szerokość ścieżki dla palet 800 x 1200 wzdłuż	A _{st}	mm	2157	2157	2157	
	4.35	Promień skrętu	W _a	mm	1456	1456	1456	
Osiągi	5.1	Prędkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku		km/h	6/6	6/6	6/6	
	5.2	Prędkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0,04/0,05	0,06/0,09	0,05/0,09	
	5.3	Prędkość opuszczania, z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0,09/0,08	0,09/0,08	0,09/0,08	
	5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku		%	9/18 ¹⁾	9/18 ¹⁾	8/18 ¹⁾	
	5.10	Hamulec główny			Elektromagnetyczny			
Silnik elektryczny	6.1	Moc znamionowa silnika jezdnego S2 60 min		kW	1,0	1,5	1,5	
	6.2	Moc znamionowa silnika podnoszenia przy S3 15%		kW	1,0 ²⁾	1,4 ²⁾	1,4 ²⁾	
	6.4	Napięcie baterii, pojemność nominalna K _s		V/Ah	24/225 *)	24/225 *)	24/225 *)	
	6.5	Ciężar baterii		kg	192 ¹⁾	192 ¹⁾	192 ¹⁾	
	6.6	Zużycie energii według cyklu VDI		kWh/h	0,31	0,35	0,40	
		Zużycie energii według EN16796:2016		kWh/h	0,28	0,33	0,37	
	6.7	Cykl przeładunkowy		t/h	116,1	130	161,8	
	6.8	Zużycie energii na cykl przeładunkowy		kWh/h	0,74	1,33	1,48	
Inne	8.1	Rodzaj sterowania napędem			Zmienne natężenie prądu przemiennego			

¹⁾ Wielkość zgodna ze standardem firmowym

²⁾ S3 10%

*) Dostępne są dodatkowe zmiany o innych wartościach.

Dane oparte o zestaw podstawowy: Średnia komora bateryjna

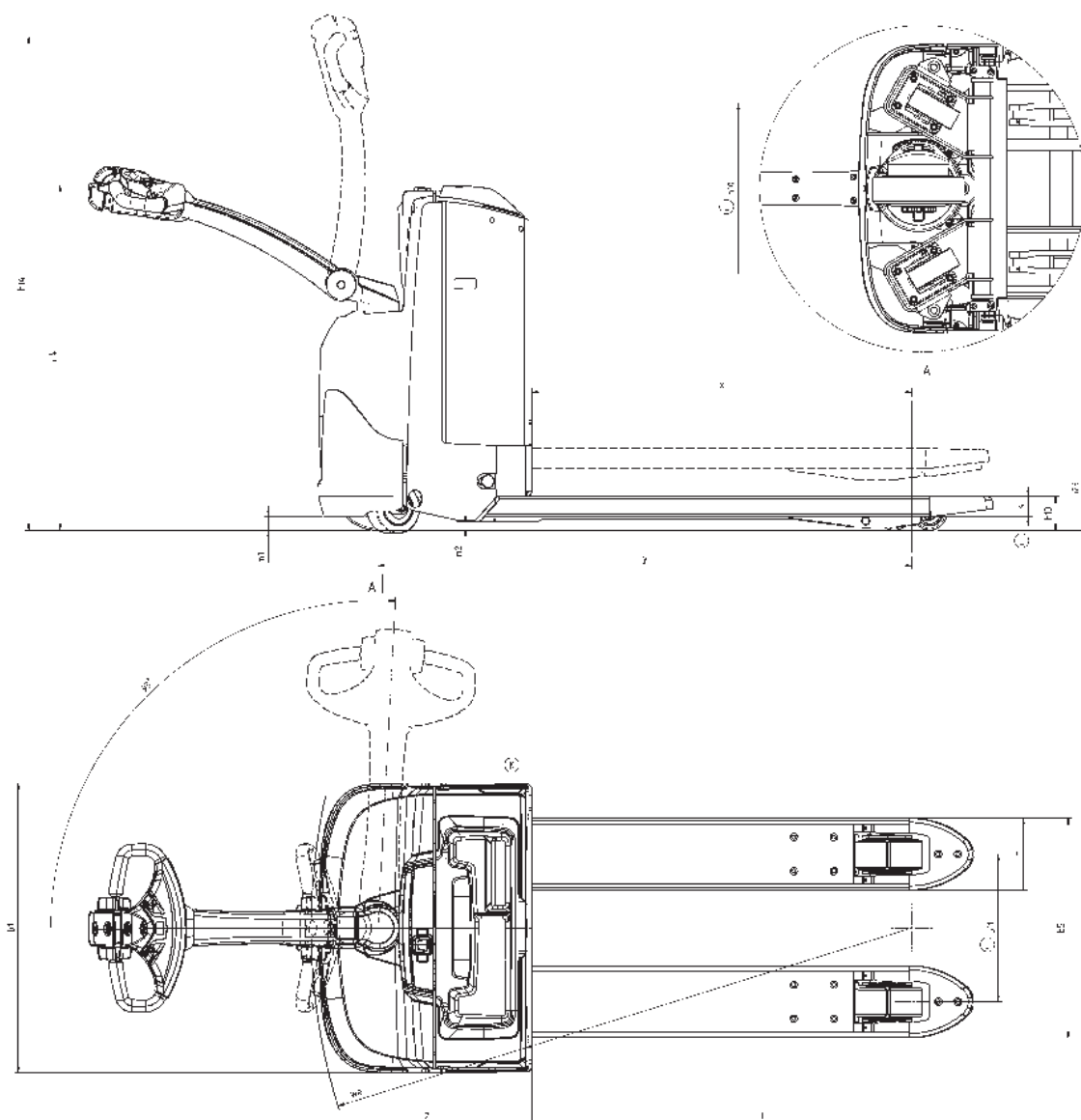
Rzeczywiste parametry i wymiary wózka mogą różnić się od nominalnych (w granicach tolerancji).

Toyota Material Handling zastrzega sobie możliwość zmian w danych technicznych bez wcześniejszego powiadomienia.

Baterie w zależności od wymiarów

Wymiary		LWE180, LWE200, LWE250					
		Komora bateryjna		Lead/Acid - od góry		Lead/Acid - z boku*	Li-ion
				Średnia	Duża	Duża	Średnia
1.9	Rozstaw osi, widły podniesione/opuszczone	Y	mm	1287/1344	1337/1394	1337/1394	1287/1344
2.1	Ciężar roboczy włącznie z baterią		kg	507, 512, 522	573, 578, 583	-, 551, 556	386, 391, 401
4.19	Długość całkowita						
	bez platformy	I_1	mm	1688	1738	1738	1688
	z podniesioną platformą	I_1	mm	1773/2163	1823/2213	1823/2213	1773/2163
4.20	Długość do przedniej powierzchni widel						
	bez platformy	I_2	mm	538	588	588	538
	z podniesioną platformą	I_2	mm	623/1013	673/1063	673/1063	623/1013
4.34.1	Szerokość ścieżki dla palet 1000 x 1200 w poprzek						
	bez platformy	A_{st}	mm	1899	1948	1948	1899
	z podniesioną platformą	A_{st}	mm	1984/2384	2033/2433	2033/2433	1984/2384
4.34.2	Szerokość ścieżki dla palet 800 x 1200 wzdłuż						
	bez platformy	A_{st}	mm	1949	1998	1998	1949
	z podniesioną platformą	A_{st}	mm	2034/2434	2083/2483	2083/2483	2034/2434
4.35	Promień skrętu						
	bez platformy	W_a	mm	1456	1506	1506	1456
	z podniesioną platformą	W_a	mm	1541/1941	1591/1991	1591/1991	1541/1941
6.4	Napięcie baterii, pojemność nominalna	K_s	V/Ah	24/225	24/300	24/260	24/150
6.5	Ciężar baterii		kg	192	248	221	71
	Ciężar baterii, min.—max.		kg	180 - 235	209 - 285	209 - 285	64 - 78

* LWE200/250



Cechy wózka:

- System BT Powerdrive
- System BT Castorlink
- Click-2-creep
- Sterowanie końcami palców
- Tymczasowa redukcja prędkości – przycisk żółwia
- Elektroniczny system hamowania
- Elektroniczna regulacja prędkości
- Bezpieczeństwo operatora
- Schowki
- Automatyczne wyłączanie
- Programowalność parametrów
- Łatwy dostęp podczas konserwacji
- Wbudowany prostownik (opcja)
- Toyota I_Site: System zarządzania flotą wózków (opcja)
- Olej hydrauliczny do pracy w niskich temperaturach (opcja)
- Podnoszona platforma w LWE200 (opcja)

